

# Einspindelroboter RSDG3 - Spindel-Ausführung mit Stützführung -



Hinweise zum CE-Zeichen S.456

Aktuator

Controller

Kabel

Bedienungsanleitung (CD-ROM)

**Bauteile:** Aktuator, Controller, Kabel

**Zubehör**

| Spezifikationen Controller-E/A |   |                   |                     |  |
|--------------------------------|---|-------------------|---------------------|--|
| Zubehör                        | NPN, PNP  | CC-Link           | DeviceNet           |  |
|                                | Gebrauchsanweisung (CD-ROM), Netzstecker, Blindstecker, 6 Befestigungsmuttern |                   |                     |  |
|                                |   | CC-Link-Anschluss | DeviceNet-Anschluss |  |

**Roboterwerkstoff/Oberflächenbehandlung**

| Bauteile   | Korpus    | Kolbenstange | Abdeckung | Achse | Kugellagergehäuse |
|------------|-----------|--------------|-----------|-------|-------------------|
| Material   | Aluminium | Stahl        | ABS       | Stahl | Stahl             |
| Veredelung | Acryllack | -            | -         | -     | -                 |

**Allgemeine Spezifikationen**

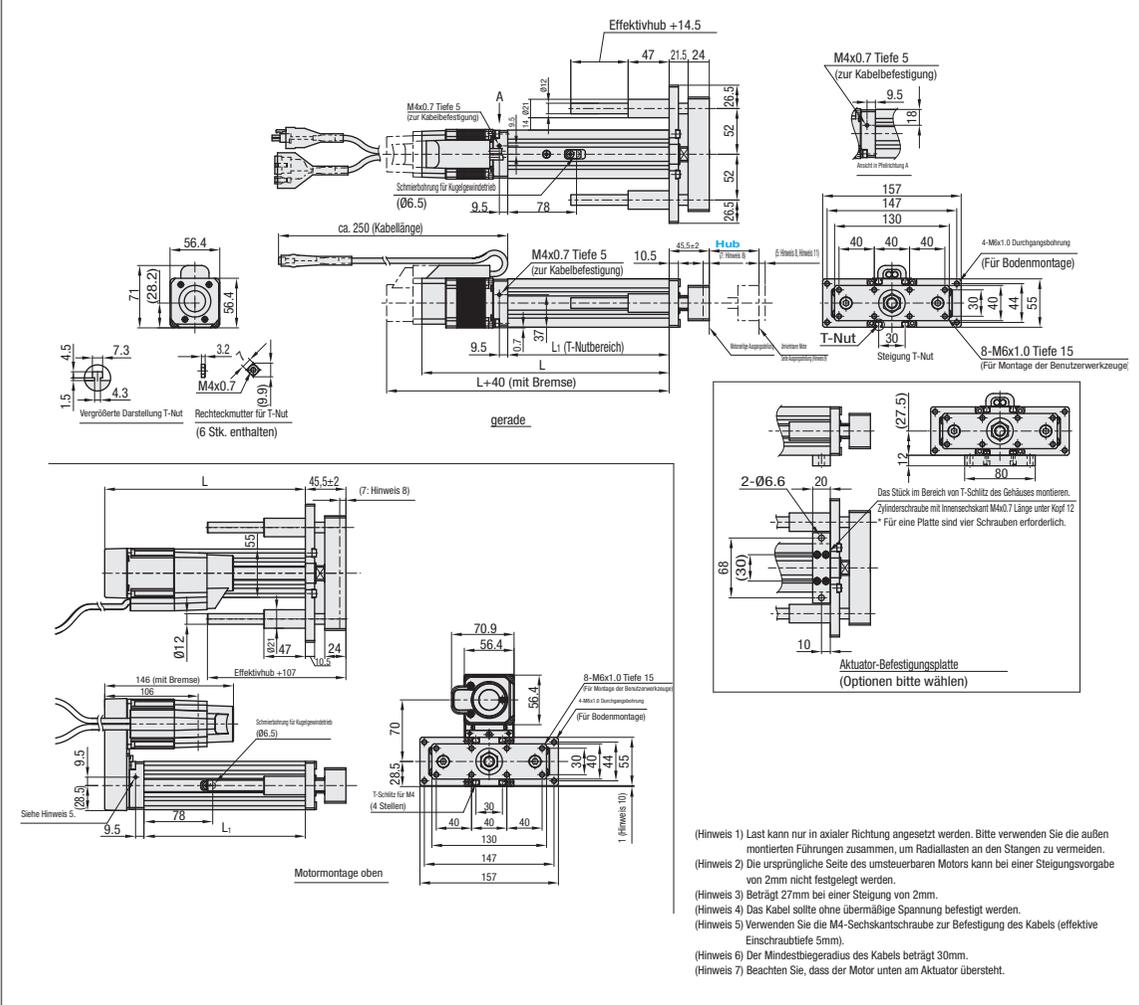
| Kugeltwintrieb | Motor        | Positionsensor           | Betriebsumgebungstemperatur, Luftfeuchtigkeit |
|----------------|--------------|--------------------------|---|
| Ø12            | Schrittmotor | Drehmelder (inkremental) | 0-40°C, 35-85%RH (Keine Kondensation)         |
| Ø12 gewalzt    |              |                          |   |

Controller-Spezifikationen S.497-506

**Standardspezifikationen FAQ S.504**

| Ausführung | Steigung (mm) | Wiederholgenauigkeit Positioniergenauigkeit (mm) | Max. Traglast (kg) |          | Max. Schubkraft (N) | Nennlebensdauer (1) | Toter Gang (mm) | Genauigkeit ohne Stangendrehung (Grad) | Hub (mm)            | Max. Geschwindigkeit (2) (mm/Sek.) | Eingangsstromversorgung | Max. Positionierpunkt |
|------------|---------------|--|--------------------|----------|---------------------|---------------------|-----------------|--|---------------------|------------------------------------|-------------------------|-----------------------|
|            |               |  | Horizontal         | Vertikal |                     |                     |                 |  |                     |                                    |                         |                       |
| RSDG3      | 02            | ±0.02  | 60                 | 28.5     | 900                 | min. 5.000km        | max. 0.1        | ±0.05                                  | 50-300 (Abstand 50) | -50                                | DC24V ±10%              | 255 Punkte            |
|            | 06            |  | 55                 | 18.5     | 550                 |                     |                 |  |                     | -150                               |                         |                       |
|            | 12            |  | 50                 | 8.5      | 250                 |                     |                 |  |                     | -300                               |                         |                       |

1 Die Lebenserwartung bis zum Service bei vertikalem Einsatz kann je nach Traglast abweichen. Bitte beachten Sie die Tabelle „Lebenserwartung bis zum Service“. 2 Die Maximalgeschwindigkeiten können je nach Traglast abweichen. Bitte beachten Sie die Tabelle „Geschwindigkeit - Maximale Traglast“.



**Abmessungen / Masse**

| Ausführung | Abmessungen / Masse | Motormontagegerichtung: gerade |       |       |       |       |       | Motormontagegerichtung: U |       |       |       |       |       |
|------------|---------------------|--------------------------------|-------|-------|-------|-------|-------|---------------------------|-------|-------|-------|-------|-------|
|            |                     | Hub (mm)                       |       |       |       |       |       | Hub (mm)                  |       |       |       |       |       |
| RSDG3      | L <sub>1</sub> (mm) | 183                            | 223   | 283   | 333   | 383   | 433   | 183                       | 223   | 283   | 333   | 383   | 433   |
|            | L (mm)              | 280.5                          | 330.5 | 380.5 | 430.5 | 480.5 | 530.5 | 227.5                     | 277.5 | 327.5 | 377.5 | 427.5 | 477.5 |
|            | Masse (kg)          | 3.1                            | 3.6   | 4.1   | 4.5   | 5     | 5.5   | 3.3                       | 3.8   | 4.3   | 4.7   | 5.2   | 5.7   |
|            |                     |                                |       |       |       |       |       |                           |       |       |       |       |       |

Die Gesamtmasse ist mit Bremse 0.2kg höher.

| Ausführung | Teilenummer   |  | Auswahl   |   |  |  |                           |
|------------|---------------|--|---|---|--|--|---------------------------|
|            | Steigung (mm) | Mit/ohne Bremse (1)  | Motormontagegerichtung                                | Controller (2)  | E/A-Modul  | Kabellänge (m)                         | Hub (mm)                  |
| RSDG3      | 02            | Nicht enthalten: <b>Frei lassen</b><br>Enthalten: <b>B</b> | Gerade: <b>Frei lassen</b><br>Aufbaumontage: <b>U</b> | Punktsteuerung: <b>C1</b><br>Pulssteuerung: <b>P1</b><br>(24VDC ±10%) | NPN: <b>N</b><br>PNP: <b>P</b><br>CC-Link: <b>C</b><br>DeviceNet: <b>D</b> | 1<br>3<br>5<br>10<br>(Flexibles Kabel) | 50-300<br>(50mm-Schritte) |
|            | 06            |  |   |   |  |  |                           |
|            | 12            |  |   |   |  |  |                           |

(1) Wählen Sie die Option „Bremse“ für Einsatz in vertikalen Anwendungen. (2) Bei Auswahl des Impulsfolge-Controllers ist die E/A-Typenauswahl nicht erforderlich.

**Ordering Example**

Teilenummer - Motormontagegerichtung - Controller - E/A-Modul - Kabellänge - Hub

RSD306B - U - C1 - N - 3 - 200 (Motormontagegerichtung: U)

RSD306B - - C1 - N - 3 - 200 (Motormontagegerichtung: gerade)

RSD306B - U - P1 - - 3 - 200 (Motormontagegerichtung: U, Controller: P1)

### Preis Roboterkorpus

| Teilenummer | Stückpreis 1-3 Stk. |     |     |     |     |     |
|-------------|---------------------|-----|-----|-----|-----|-----|
|             | Hub (mm)            |     |     |     |     |     |
| RSDG3       | 50                  | 100 | 150 | 200 | 250 | 300 |
| RSDG3       |                     |     |     |     |     |     |

### Controllerpreis

| Ausführung | E/A-Modul | Stückpreis 1-3 Stk. |
|------------|-----------|---------------------|
| C1         | N         |                     |
|            | P         |                     |
|            | C         |                     |
|            | D         |                     |
| P1         | -         |                     |

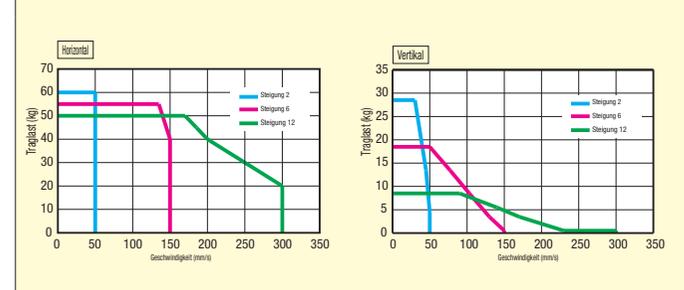
### Kabelpreis

| Kabellänge (m) | Stückpreis 1-3 Stk. |
|----------------|---------------------|
| 1              |                     |
| 3              |                     |
| 5              |                     |
| 10             |                     |

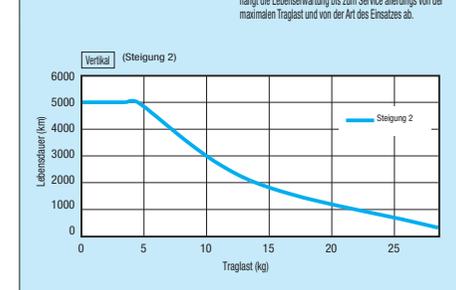
### Notiz

Der Schaltkreis zur Stromunterbrechung ist in diesem Controller nicht installiert, um eine maximale Flexibilität für ein kundenspezifisches Sicherheitssystem zu ermöglichen. Achten Sie darauf, einen externen Schaltkreis zur Stromunterbrechung und einen Not-Halt-Schaltkreis einzubauen. Schaltungsbeispiele siehe S.503

### Tabelle Geschwindigkeit - Maximale Traglast



### Tabelle Lebenserwartung bis zum Service



| Optionen | Alters  |   |   |  |  |  |   |  |   |  |
|----------|---|---|---|--|--|--|---|--|---|--|
|          | Handsteuergerät Standardspezifikationen                     | Handsteuergerät mit Totmannschalter   | Support-Software Mit USB-Verbindungskabel   | Support-Software Mit D-Sub-Verbindungskabel                                    | E/A-Kabel  | Kabel für Kaskadierung   | Gebrauchsanweisung MJS: Korpus KJ3: Controller (C1) KJ4: Controller (P1)    | Änderung der Kunststofffarbe des Grundkörpers        | Aktuatorbefestigung Fußplatte   |  |
| Code     | H   | D   | S   | R  | T/TP   | C  | MJ5/KJ3/KJ4   | BC   | HP  |  |
| Spez.    | Handsteuergerät ist inbegriffen. Spezifikationen S.503, 507 | Handsteuergerät mit Totmannschalter inbegriffen. Spezifikationen S.503, 507 | Support-Software mit USB-Verbindungskabel inbegriffen. Spezifikationen S.503, 507 | Support-Software mit D-Sub-Verbindungskabel inbegriffen. Spezifikationen S.507 | E/A-Kabel inbegriffen. Erforderlich für NPN/PNP-Konfigurationen. Spezifikationen S.507 | Verbindungskabel für mehrere Controller. Bis zu 16 Controller können verbunden werden. Spezifikationen S.507 | Bedienungsanleitung inbegriffen. Für Aktuator MJS: Für Controller KJ3: KJ4: | Farbänderung der Aktuator-Kunststoffteile in Schwarz | 2 Platten und 8 Muttern werden zur horizontalen Montage mitgeliefert. Spezifikationen S.507 |  |

Für optionale Teile siehe S.507 Es ist kostengünstiger, diese Teile als Option zu bestellen, als einzeln zu kaufen.  
Die Eingabe von Punktdaten erfordert den Handy-Terminal oder die Support-Software. Ein E/A-Kabel ist zur E/A-Steuerung bei paralleler Kommunikation erforderlich.  
Details zur Kaskadierung siehe S.505 Bitte wählen Sie den richtigen E/A-Kabeltyp für den entsprechenden Controller-Typ.