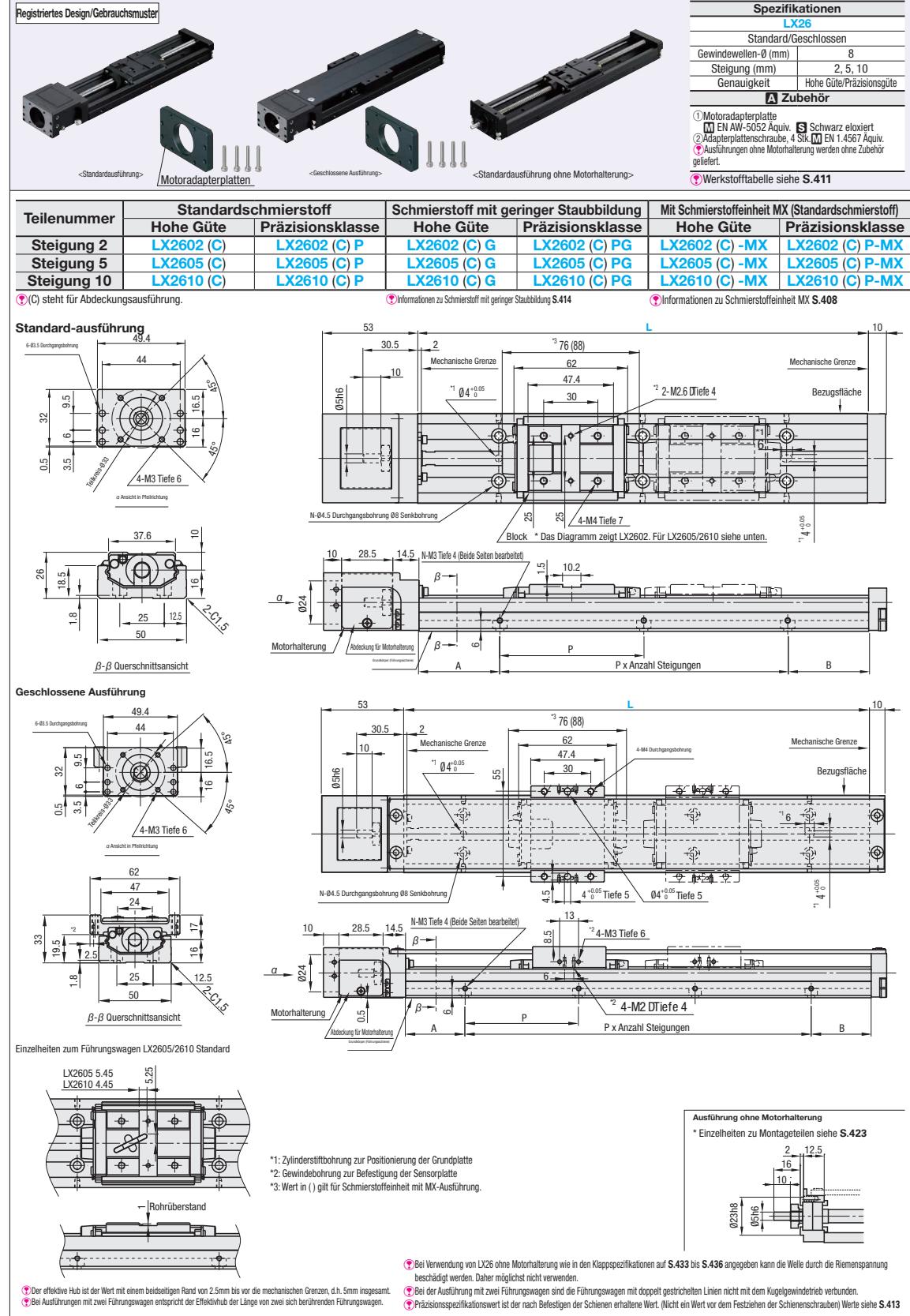


## Lineareinheiten LX26 Standardausführung/Geschlossene Ausführung



Praktische Sensorsätze sind ebenfalls erhältlich.  S.424



\* Präzisionszertifikat liegt Artikeln mit Präzisionsklasse bei.

\* Motoradapterplatte und Befestigungsschrauben sind bei der Ausführung ohne Adapterplatte nicht im Lieferumfang enthalten.

\* Effektivhub wird in Werten mit einer Spann

\* (C) steht für Abdeckungsausführung.

Max. Geschwindigkeit siehe S.413  
Trübeinstrument siehe S.413

| Toleranzstandard          |           |                   |
|---------------------------|-----------|-------------------|
| Präzisionsstandards       | Hohe Güte | Präzisionsklassen |
| genauigkeit (mm)          | 0.06      | 0.02              |
| Spiel (mm)                | 0.01      | 0.003             |
| Wiederholgenauigkeit (mm) | ±0.005    | ±0.003            |
| Laufparallelität (mm)     | 0.025     | 0.01              |
| Anlaufdrehmoment (N·cm)   | 2         | 2                 |

## ■ Tabelle Servomotoranwendungen

| Teilenummer | Flanschgröße | Hersteller                               | Wattzahl    |
|-------------|--------------|--|-------------|
| A2625       | □25          | Yasukawa/Mitsubishi Electric Corporation | 10W/20W/30W |
| A2628       | □28          | Mitsubishi Electric Corporation          |             |
| A2638       | □38          | Panasonic                                |             |
| E2640       |              | SIEMENS                                  | 50W/100W    |
| A2640       | □40          | Yasukawa Electric Corporation            |             |
|             |              | Mitsubishi Electric Corporation          |             |
|             |              | Keyence Corporation                      | 50W         |
|             |              | Omron Corporation                        |             |
|             |              | Sanyo Denki Co., Ltd.                    | 30W/50W     |
|             |              |  |             |

Bei Verwendung eines Siemens-Motors verkürzt sich die Einführtriefen der Welle in die Kupplung auf jeder Seite um 0,5mm.

- ! Bei Verwendung eines Siemens-Motors verkürzt sich die Liniendicke der Wellen in die Kupplung auf jeder Seite um
- ! Einzelheiten zu den unterstützten Motorausführungen und Detailansicht der Motoradapterplatten siehe **S.423**



## ■ Tabelle Schrittmotoranwendungen

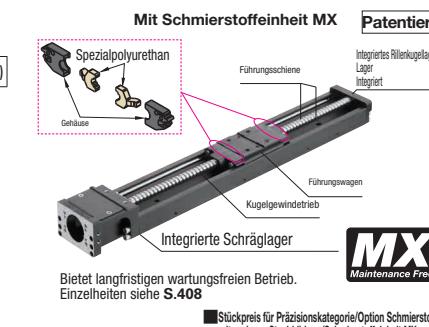
| Teilenummer | FlanschgröÙe | Hersteller     | Typ                             |
|-------------|--------------|----------------|---------------------------------|
| T2628       | □28          | Oriental-Motor | 2 Phasen/5 Phasen/<br>α-Schritt |
| T2642       | □42          | Motor          |                                 |
| T2656.4     | □56.4        | NEMA Standards | -                               |

• NEMA-Standards sind von dem US-amerikanischen Institut National Electrical Manufacturers Association festgelegte Standards.

• Einzelheiten zu den unterstützten Motorausführungen und Detaillansicht der Motoradapterplatten siehe [S.42](#)

💡 NEMA-Standards sind von dem US-amerikanischen Institut National Electrical Manufacturers Association festgelegte Standards.

! Einzelheiten zu den unterstützten Motorausführungen und Detailansicht der Motoradapterplatten siehe **S.42**.



mit geringer Staubbildung/Schmierstoffeinheit MX

| Spezifikationen  | Stückpreis |
|------------------|------------|
| Präzisionsablage |            |

## Präzisionsklasse

#### Schmierstoff mit geringer Staubbildung

Mit Schmierstoffeinheit MX

---

Stückpreis Hohe Güte

| Stückpreis Home-Gute |                           |       |       |       |       |                                  |                                  |   |                              |                             |               |
|----------------------|---------------------------|-------|-------|-------|-------|----------------------------------|----------------------------------|---|------------------------------|-----------------------------|---------------|
| Teilenummer          | L=100<br>(Nur Steigung 2) | L=150 | L=200 | L=250 | L=300 | L=350<br>(Nur Steigung 5 und 10) | L=400<br>(Nur Steigung 5 und 10) | Motoradapter-<br>platten                          | Anz. Füh-<br>rungswa-<br>gen | Schrau-<br>ben-<br>schaft-Ø | Stei-<br>gung |
| LX26□□-B1-□          |                           |       |       |       |       |                                  |                                  | Servomotor<br>Schrittmotor<br>Keine Adapterplatte | 1                            |                             | 2             |
| LX26□□-B2-□          | -                         | -     | -     |       |       |                                  |                                  |   | 2                            | 8                           | 5             |
| LX26□□-B1-F          |                           |       |       |       |       |                                  |                                  | Ohne Halte-<br>rung                               | 1                            | 10                          |               |
| LX26□□-B2-F          | -                         | -     | -     |       |       |                                  |                                  |   | 2                            |                             |               |
| LX26□□C-B1-□         |                           |       |       |       |       |                                  |                                  | Servomotor<br>Schrittmotor<br>Keine Adapterplatte | 1                            | 8                           | 2             |
| LX26□□C-B2-□         | -                         | -     | -     |       |       |                                  |                                  |   | 2                            |                             | 5             |
| LX26□□C-B1-F         |                           |       |       |       |       |                                  |                                  | Ohne Halte-<br>rung                               | 1                            | 10                          |               |
| LX26□□C-B2-F         | -                         | -     | -     |       |       |                                  |                                  |   | 2                            |                             |               |

Steigung 10 steht nur im Fall von R1 (Führungswagon 1 Stk.) zur Auswahl

Steigung 10 steht nur im Fall von B1 (Führungswägen 1 Stk.) zur Auswahl  
IX26 (C) Sensoren dieser Serie können als Option angehängt werden. Detailansicht der Optionen siehe S 424.