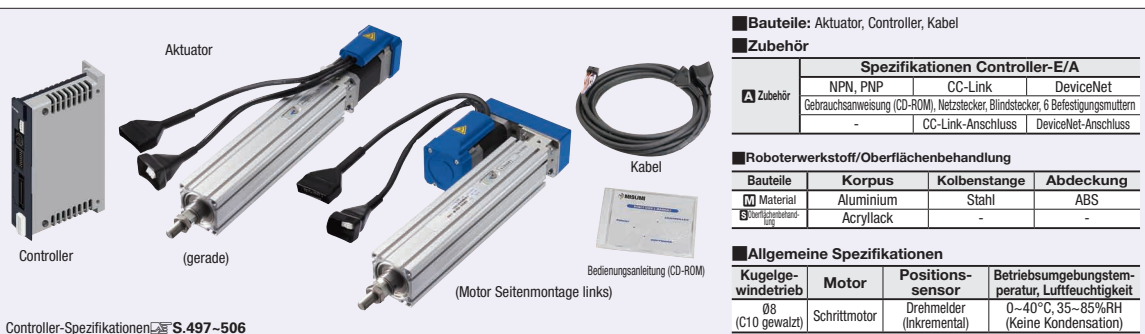


# Einspindelroboter RSD2 - Stabausführung -

**RS**  
SINGLE AXIS ROBOT

Hinweise zum CE-Zeichen. S.546

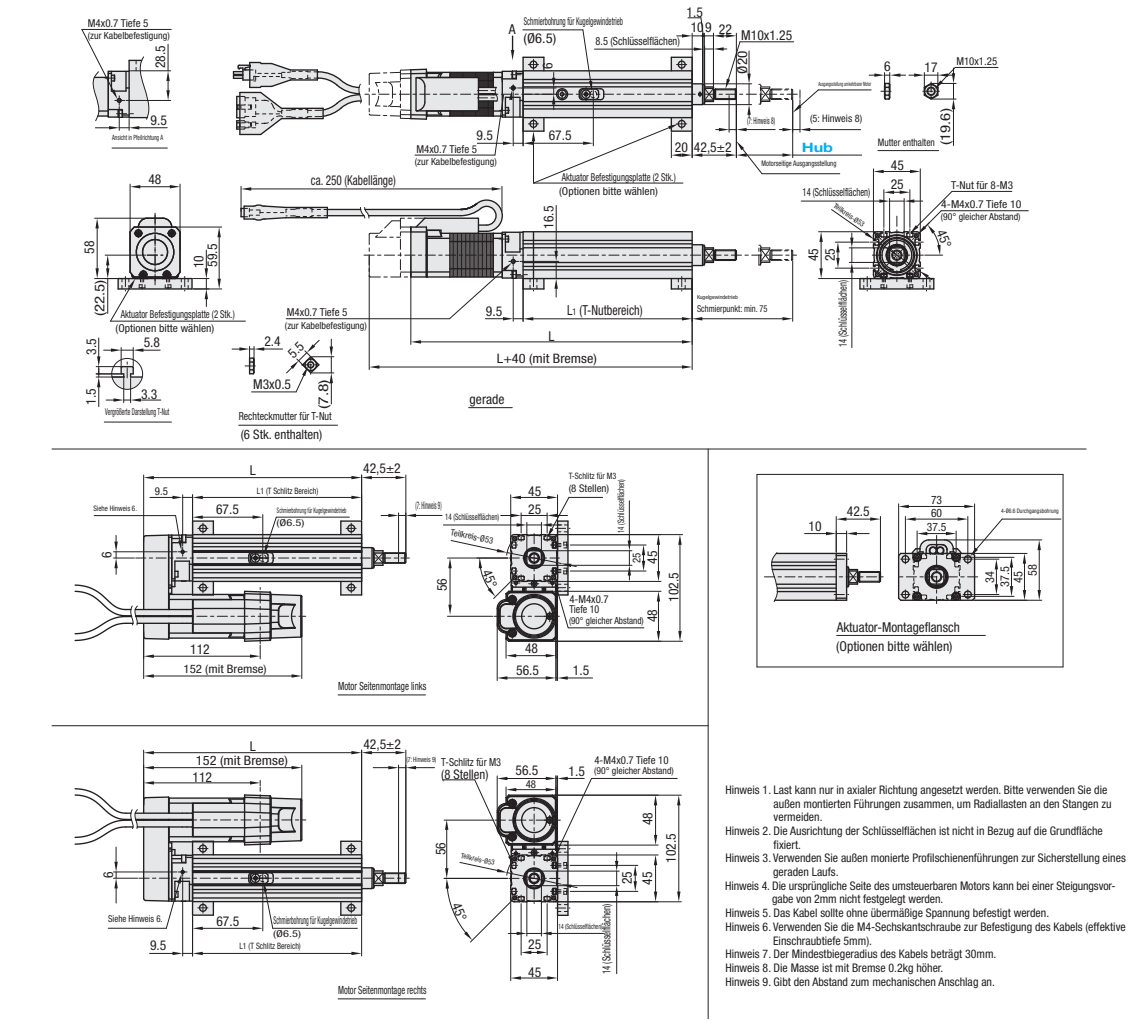


Controller-Spezifikationen S.497-506

Standardspezifikationen S.503

Ausführung	Steigung (mm)	Wiederholgenauigkeit (mm)	Max. Traglast (kg)		Max. Schubkraft (N)	Nennlebensdauer 1	Toter Gang (mm)	Genauigkeit ohne Stangendrehung (Grad)	Hub (mm)	Max. Geschwindigkeit 2 (mm/s)	Eingangsstromversorgung	Max. Positionierpunkt
			Horizontal	Vertikal								
RSD2	02	±0.02	45	25	600	min. 5.000km	max. 0.1	±1.0	50-300 (Abstand 50)	~80	DC24V ±10%	255 Punkte
	06		40	12	300					~250		
	12		25	5	150					~500		

1. Die Lebenserwartung bis zum Service bei vertikalem Einsatz kann je nach Traglast abweichen. Bitte beachten Sie die Tabelle „Lebenserwartung bis zum Service“. 2. Die Maximalgeschwindigkeiten können je nach Traglast abweichen. Bitte beachten Sie die Tabelle „Geschwindigkeit - Maximale Traglast“.



Abmessungen/Masse

Ausführung	Abmessungen/Masse	Motormontagerichtung: gerade						Motormontagerichtung: R/L					
		Hub (mm)						Hub (mm)					
RSD2	L1 (mm)	162.5	212.5	262.5	312.5	362.5	412.5	162.5	212.5	262.5	312.5	362.5	412.5
	L (mm)	270.5	320.5	370.5	420.5	470.5	520.5	209.5	259.5	309.5	359.5	409.5	459.5
	Masse (kg)/Hinweis 8	1.4	1.7	1.9	2.2	2.4	2.7	1.6	1.9	2.1	2.4	2.6	2.9

Die Gesamtmasse ist mit Bremse 0.2kg höher.

Teilenummer			Auswahl			
Ausführung	Steigung (mm)	Mit/ohne Bremse 1	Motormontagerichtung	Controller 2	E/A-Modul	Hub (mm)
RSD2	02	Nicht enthalten: <b>Frei lassen</b> Enthalten: <b>B</b>	Geräte: <b>Frei lassen</b> Seitenmontage rechts: <b>R</b> Seitenmontage links: <b>L</b>	Punktsteuerung: <b>C1</b> Pulssteuerung: <b>P1</b> (24VDC ±10%)	NPN: <b>N</b> PNP: <b>P</b> CC-Link: <b>C</b> DeviceNet: <b>D</b>	1 3 5 10 (Flexibles Kabel)
	06					
	12					

1) Wählen Sie die Option „Bremse“ für Einsatz in vertikalen Anwendungen. 2) Bei Auswahl des Impulsfolge-Controllers ist die E/A-Typenauswahl nicht erforderlich.

Ordering Example	Teilenummer	Motormontagerichtung	Controller	E/A-Modul	Kabellänge	Hub
	RSD206B	L	C1	N	3	200
	RSD206B		C1	N	3	200
	RSD206B	L	P1		3	200

(Motormontagerichtung: L)  
(Motormontagerichtung: gerade)  
(Motormontagerichtung: L, Controller: P1)

Preis Roboterkorpus

Teilenummer	Stückpreis 1-3 Stk.					
	Hub (mm)					
	50	100	150	200	250	300
RSD2						
RSD2						

Controllerpreis

Ausführung	E/A-Modul	Stückpreis 1-3 Stk.
C1	N	
	P	
	C	
	D	
P1	-	

Kabelpreis

Kabellänge (m)	Stückpreis 1-3 Stk.
1	
3	
5	
10	

Notiz

Der Schaltkreis zur Stromunterbrechung ist in diesem Controller nicht installiert, um eine maximale Flexibilität für ein kundenspezifisches Sicherheitssystem zu ermöglichen. Achten Sie darauf, einen externen Schaltkreis zur Stromunterbrechung und einen Not-Halt-Schaltkreis einzubauen. Schaltungsbeispiele siehe S.503

Tabelle Geschwindigkeit - Maximale Traglast

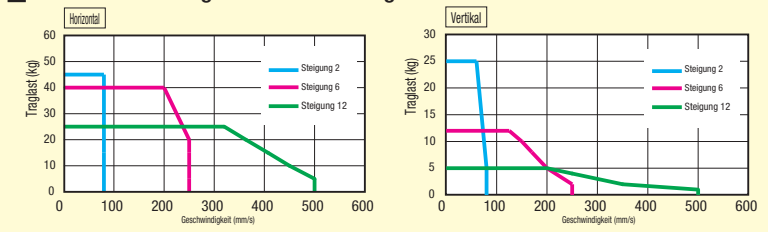
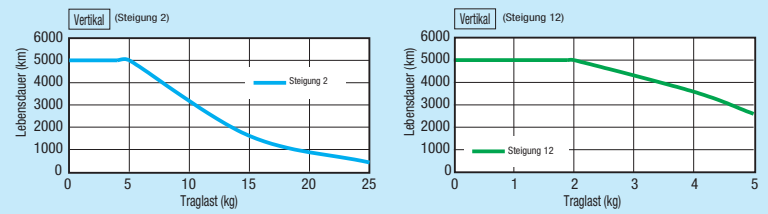


Tabelle Lebenserwartung bis zum Service Nennlaufzeit ist mindestens 5.000km. Bei folgenden Ausführungen hängt die Lebenserwartung bis zum Service allerdings von der maximalen Traglast und von der Art des Einsatzes ab.



Alterations Teile-nummer Motormontage-richtung Controller Ausführung E/A Ausführung Kabel Länge Hub (G, E--usw.) RSD2B L C1 N 3 200 G-E

Optionen	Handsteuergerät Standardspezifikationen	Handsteuergerät mit Totmannschalter	Support-Software M1 USB-Verbindungskabel	Support-Software M1 D-Sub-Verbindungskabel	E/A-Kabel	Kabel für Kaskadierung	Gebrauchsanweisung MJ5: Korpus KJ3: Controller (C1) KJ4: Controller (P1)	Änderung der Kunststofffarbe des Grundkörpers	Aktuatorbefestigung Fußplatte	Aktuator-Montageflansch
Code	H	D	S	R	T/TP	C	MJ5/KJ3/KJ4	BC	HP	VP
Spez.	Handsteuergerät ist inbegriffen. Spezifikationen S.503, 507	Handsteuergerät mit Totmannschalter inbegriffen. Spezifikationen S.503, 507	Support-Software mit USB-Verbindungskabel inbegriffen. Spezifikationen S.503, 507	Support-Software mit D-Sub-Verbindungskabel inbegriffen. Spezifikationen S.507	E/A-Kabel inbegriffen. Erforderlich für NPN/PNP-Konfigurationen. Spezifikationen S.507	Verbindungskabel für mehrere Controller. Bis zu 16 Controller können verbunden werden. Spezifikationen S.507	Bedienungsanleitung inbegriffen. Für Aktuator MJ5: Für Controller KJ3: KJ4:	Farbänderung der Aktuator-Kunststoffteile in Schwarz	2 Platten zur horizontalen Montage mitgeliefert. Spezifikationen S.507	1 Platte wird zur vertikalen Montage mitgeliefert. Spezifikationen S.507

Für optionale Teile siehe S.507. Es ist kostengünstiger, diese Teile als Option zu bestellen, als einzeln zu kaufen.  
Die Eingabe von Punktdaten erfordert den Handy-Terminal oder die Support-Software. Ein E/A-Kabel ist zur E/A-Steuerung bei paralleler Kommunikation erforderlich.  
Details zur Kaskadierung siehe S.505 Bitte wählen Sie den richtigen E/A-Kabeltyp für den entsprechenden Controller-Typ.