

Sämtliche Unterlagen gemäß Maschinenrichtlinie 2006/42/EC, wie Bedienungsanleitungen, sind ausschließlich in englischer Sprache verfügbar!

**Eigenschaften:** Serienmäßig ausgestattet mit Saugluftanschluss und Fett mit geringer Partikelbildung

Controller  
Roboter  
Kabel  
Bedienungsanleitung (CD-ROM)

Die Ausführung mit schwarzem Kunststoff gilt für den Hauptkörper. (Bitte als Option angeben)

Controller-Spezifikationen **S.393** Diagramm der Zykluszeit **S.398**

**Bauteile:** Roboter - Controller - Kabel  
**Zubehör F**

**Controller E/A-Spezifikationen**

AZubehör	NPN PNP	CC-Link	DeviceNet
	-	Bedienungsanleitung (CD-ROM) - Netzstecker - Blindstecker	-
	-	CC-Link-Anschluss	DeviceNet-Anschluss

**Roboterwerkstoff - Oberflächenbehandlung**

Bauteile	Führungsschiene	Schlitzen	Seitenabdeckungen
MWerkstoff	Stahl	Aluminium	Aluminium
SOberflächenbehandlung	-	-	eloxiert

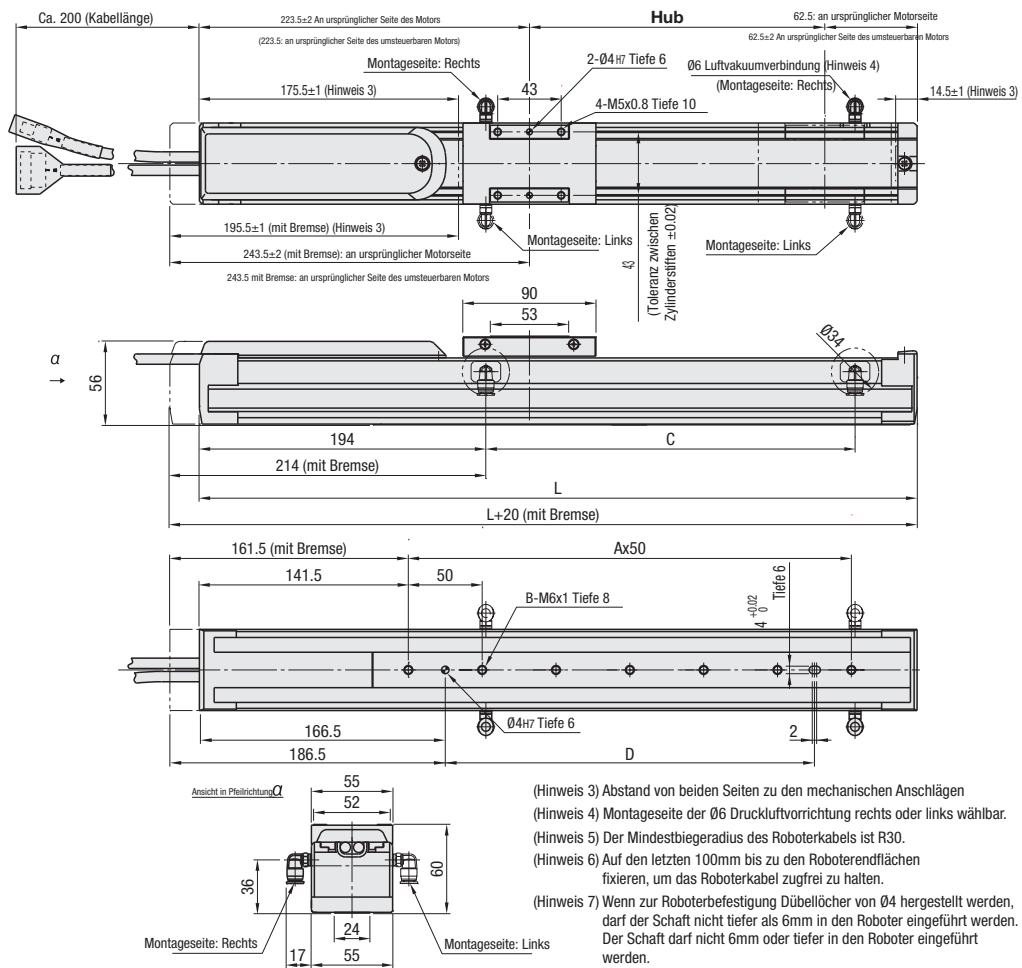
**Allgemeine Spezifikationen**

Kugelgewinde-triebe	Motor	Positions-sensor	Betriebsumgebungs-Temperatur - Feuchte
Ø12 (C10 gewalzt)	Schrittmotor	Drehmelder (Inkremental)	0 ~ 40°C, 35 ~ 85% rel. Feuchte (nicht kondensierend)

**Standardspezifikationen Terminologie S.396**

Ausführung	Steigung (mm)	Wiederholgenauigkeit (mm)	Maximale Traglast (kg)		Maximale Vorschubkraft (N)	Hub (mm)	Maximale Geschwindigkeit (Hinweis 1) (mm/s)	Nennlebensdauer	Controller Eingangsspannung	Maximale Anzahl Positionierpunkte	Reinraumklasse (Hinweis 2)	Ansaugleistung (l/min)	
			Horizontal	Vertikal									
RS3C	06	±0.02	12	4	120	50-800 (Abstand 50)	300-190	min. 10.000km	DC24V ±10%	255 Punkte	KLASSE 10 auf Basis von 0.1 µm pro 1cf	90	
	12		8	2	60								600-380
	20		6	-	36								

Hinweis 1) Die maximale Drehzahl hängt von der Hubzahl ab. Dazu bitte die maximale Drehzahltafel auf der rechten Seite beachten. (Hinweis 2) Saugleistungen von 90l/min mittels Ansaugbläse.



**Maße/Gewichte**

Ausführung	Hub (mm)	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS3C	L	336	386	436	486	536	586	636	686	736	786	836	886	936	986	1036	1086
	A	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
	B	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18	19
	C	90	140	190	240	290	340	390	440	490	540	590	640	690	740	790	840
	D	100	150	200	250	300	350	400	450	500	500	500	500	500	500	500	500
	Gewicht (kg)	2.5	2.7	2.9	3.1	3.2	3.4	3.6	3.8	4.0	4.2	4.4	4.6	4.8	5.0	5.2	5.4

Ausführung	Steigung (mm)	mit oder ohne Bremse (☉1)	Optionen				
			Kupplungs-montageseite	Controller	E/A-Modul	Kabellänge (m)	Hub (mm)
RS3C	06	Ohne:Frei lassen Mit:B	Rechts:R Links:L	C1 DC24V±10%	NPN:N PNP:P CC-Link:C DeviceNet:D	1 3 5 10 (elastisches Kabel)	50~ 800 (50mm-Schritte)
	12						
	20						

(☉1) Zur vertikalen Ausrichtung wählen Sie die Ausführung mit Bremse. (Die Ausführung mit Bremse ist für Steigung 20 nicht verfügbar.)

Bestellbeispiel: **Teilenummer** RS3C06B - **Kupplungsmontageseite** R - **Controller** C1 - **E/A-Modul** N - **Kabellänge** 3 - **Hub** 400

Preis: **10 Arbeitstage**

**Preis für Roboter-Grundkörper**

Teilenummer	Stückpreis in EUR 1 ~ 5 Stück															
	Hub (mm)															
RS3C_	50	100	150	200	250	300	350	400	450	500	550	600	650	700	750	800
RS3C_B																

**Preis des Controllers**

Ausführungen	E/A-Modul	Stückpreis in EUR 1 ~ 5 Stk.
C1	N	
	P	
	C	
	D	

**Preis Kabel**

Kabellänge (m)	Stückpreis in EUR 1 ~ 5 Stk.
1	
3	
5	
10	

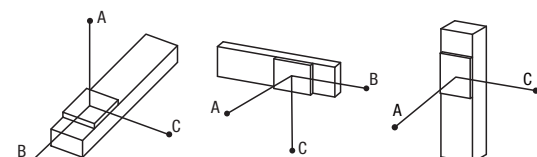
**Hinweis**

Der Schaltkreis zur Stromunterbrechung ist in diesem Controller nicht installiert, damit er für verschiedene Sicherheitsstufen zur Verfügung steht. Achten Sie darauf, einen externen Schaltkreis zur Stromunterbrechung und eine Not-Aus-Vorrichtung vorzusehen. Schaltungsbeispiele **S.394**

(Preis Roboter-Grundkörper) + (Preis Controller) + (Preis Kabel) = Gesamtpreis  
 <Bsp. > Für RS3C06-R-C1-N-3-400,  
 (Preis Roboter-Grundkörper) + (Preis Controller) + (Preis Kabel) = Gesamtpreis  
 757,00 EUR + 135,00 EUR + 55,00 EUR = 947,00 EUR

**Zulässige Überhanglast**

- Horizontaler Einsatz
- Für Wandmontage
- Vertikaler Einsatz



**Zulässiges statisches Moment**

· Momentendiagramm

	MY	MP	MR
N·m	32	38	34

Steigung	Gewicht	mm			Steigung	Gewicht	mm			Steigung	Gewicht	mm		
		A	B	C			A	B	C			A	B	C
06	12kg	465	39	64	06	12kg	28	17	338	06	4kg	113	113	
	10kg	442	47	78		10kg	43	26	355		2kg	244	245	
	8kg	480	61	100		8kg	64	39	413		1kg	458	459	
	6kg	573	83	136		6kg	101	62	519					
12	8kg	403	56	88	12	8kg	55	34	305	12	6kg	85	55	
	6kg	399	76	118		6kg	71	49	262					
	4kg	500	118	179		4kg	146	96	449					
	6kg	352	71	104		6kg	71	49	262					
20	4kg	366	109	148	20	4kg	118	88	309	20	2kg	262	203	
	6kg	599	225	291		2kg	262	203	554					

**Max. Geschwindigkeit (mm/s)**

Ausführung	Steigung (mm)	Hub (mm)					
		50-600	650	700	750	800	
RS3C	06	300 (250)	280 (250)	250	220	190	
	12	600 (500)	560 (500)	500	440	380	
	20	1000	933	833	733	633	

(☉) Die Werte in ( ) gelten für den vertikalen Einsatz.  
 <Preisbeispiele> Die Preise gelten für die Teilenummern links.  
 (Preis des Roboters) + (Preis des Controllers) + (Preis des Kabels) +  
 892,00 EUR + 135,00 EUR + 55,00 EUR +  
 (Optionale Umsetzung der Ausgangsposition) + (Standardmodell mit Handy Terminal) = Gesamtpreis  
 0,00 EUR + 343,00 EUR = 1425,00 EUR

Optionen: **Teilenummer** RS3C06B - **Kupplungsmontagerichtung** R - **Controller Ausführungen** C1 - **E/A Ausführungen** N - **Kabellänge** 3 - **Hub** 400 - (E, H usw.) E-H

Optionen	E	H	D	S	R	T	MJ/ME	KJ/KE	BC
Änderung des Ausgangspunktes									
Handy Terminal Standard-Spezifikation									
Handy Terminal mit Totmannschalter									
Support-Software mit USB-Datenkabel									
Support-Software mit RS232C-Datenkabel									
E/A-Kabel									
Roboter-Bedienungsanleitung									
Controller-Bedienungsanleitung									
Optionale Kunststoff-farben Grundkörper									
Spez.	Die Ausgangsposition wird auf die gegenüberliegende Motorseite verlegt.	Handy Terminal Standardspezifikation S.359, 395	Handy Terminal Spezifikation mit Totmannschalter S.359, 395	Support-Software mit USB-Datenkabel. Spezifikationen S.359, 395	Support-Software mit RS232C-Datenkabel. Spezifikationen S.395	Mit E/A-Kabel. Wird für PNP - PNP-Konfigurationen benötigt. Spezifikationen S.360, 395	Für Roboter-Grundaufbauten. Bedienungsanleitung enthalten. M.J. Japanisch ME: Englisch	Für Controller Bedienungsanleitung enthalten. K.J. Japanisch KE: Englisch	Roboter-Kunststoffteile in Schwarz.
Aufpreis	Ohne Aufpreis	343,00	568,00	177,00	140,00	19,00	12,00	12,00	5,00

Informationen zum Kauf von Optionen finden Sie auf S.395 Sämtliche Unterlagen gemäß Maschinenrichtlinie 2006/42/EC, wie Bedienungsanleitungen, sind ausschließlich in englischer Sprache verfügbar!